

# SIMULADOR DOBOT MAGICIAN

SUA PLATAFORMA COMPLETA DE EXPERIMENTAÇÃO DE ROBÔ VIRTUAL



O robô possui modelo para o simulador V-REP, com ambiente de desenvolvimento integrado, é baseado em uma arquitetura de controle distribuído: cada objeto ou modelo pode ser controlado individualmente através de um script embutido, plugin, nó ROS ou BlueZero, cliente API remoto ou uma solução personalizada. Isso torna o simulador muito versátil e ideal para aplicações com múltiplos robôs. Os códigos podem ser escritos em C / C ++, Python, Java, Lua, Matlab ou Octave.

O V-REP é usado para desenvolvimento rápido de algoritmos, simulações de automação de fábrica, prototipagem rápida e verificação, educação relacionada à robótica, monitoramento remoto, checagem dupla de segurança, etc. Este modelo foi desenvolvido pela minipa e é fornecido gratuitamente aos usuários do bot ao redor do mundo.

